

# 解析力学 B (平成 22 年度後期) 定期試験 解答例

神戸大学 陰山 聡

2011.02.12

## 問題 1

1-a

$$\frac{\partial L}{\partial r} = r\dot{\phi}^2 + \frac{1}{r^2}, \quad \frac{\partial L}{\partial \dot{r}} = \dot{r}, \quad \frac{\partial L}{\partial \phi} = 0, \quad \frac{\partial L}{\partial \dot{\phi}} = r^2\dot{\phi}$$

1-b

$$\frac{d}{dt}(\dot{r}) - r^2\dot{\phi}^2 - \frac{1}{r^2} = 0$$

1-c

ラグランジュの運動方程式の  $\phi$  成分

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{\phi}} \right) - \frac{\partial L}{\partial \phi} = 0$$

より、

$$\frac{d}{dt} (r^2\dot{\phi}) = 0$$

従って  $l = r^2\dot{\phi}$  は保存する。

## 問題 2

2-a

$$\Delta s = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}$$

2-b

$$\Delta s = \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2} \Delta x$$

と、

$$\frac{dy}{dx} = x$$

より、

$$\frac{ds}{dt} = \sqrt{1 + x^2} \dot{x}$$

2-c

$$L = \frac{1}{2} (1 + x^2) \dot{x}^2 - \frac{g}{2} x^2$$

2-d

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = (1 + x^2) \dot{x}$$

と

$$\frac{\partial L}{\partial x} = x\dot{x}^2 - gx$$

から、ラグランジュの運動方程式は、

$$\frac{d}{dt} \{ \dot{x} (1 + x^2) \} - x\dot{x}^2 + gx = 0.$$

### 問題 3

3-a

$$x = \sin \phi, \quad y = \cos \phi.$$

3-b

$$\dot{x} = \cos \phi \dot{\phi}, \quad \dot{y} = -\sin \phi \dot{\phi}$$

3-c

$$L = \frac{m}{2} \dot{\phi}^2 - mg \cos \phi$$

3-d

$$\frac{d}{dt}(m\dot{\phi}) - mg \sin \phi = 0$$

あるいは

$$\frac{d}{dt}(\dot{\phi}) - g \sin \phi = 0$$

もちろん OK.

## 問題 4

4-a

質点  $m$  は原点を中心とする半径 1 の円上にある。質点の座標  $(x, y) = (-\sin \phi, -\cos \phi)$ 、その速度  $(\dot{x}, \dot{y}) = (-\cos \phi \dot{\phi}, \sin \phi \dot{\phi})$  より、ラグランジアン  $L$  は、 $L = \frac{m}{2}\dot{\phi}^2 + mg \cos \phi$ 。従って  $\phi$  に共役な正準運動量  $p = \frac{\partial L}{\partial \dot{\phi}}$  は、

$$p = m\dot{\phi}$$

4-b

$$H = \frac{p^2}{2m} - mg \cos \phi$$

4-c

$$\dot{\phi} = \frac{p}{m}, \quad \dot{p} = -mg \sin \phi$$

## 問題 5

円の中心  $(1, 1)$  と質点を結んだ線が  $x$  軸となす角を  $\phi$  し、これを正準座標とする。質点の位置  $(x, y)$  は

$$x = 1 + \cos \phi, \quad y = 1 + \sin \phi,$$

速度は

$$\dot{x} = -\sin \phi \dot{\phi}, \quad \dot{y} = \cos \phi \dot{\phi},$$

と書けるから、運動エネルギーは、

$$K = \frac{1}{2}(\dot{x}^2 + \dot{y}^2) = \frac{1}{2}\dot{\phi}^2.$$

バネの長さは、 $\sqrt{x^2 + y^2}$  だから、ポテンシャルエネルギーは

$$\begin{aligned} U &= \frac{1}{2} \left\{ \sqrt{x^2 + y^2} - 1 \right\}^2 \\ &= \frac{1}{2} \left\{ \sqrt{(1 + \cos \phi)^2 + (1 + \sin \phi)^2} - 1 \right\}^2 \\ &= \frac{1}{2} \left( \sqrt{3 + 2 \cos \phi + 2 \sin \phi} - 1 \right)^2 \end{aligned}$$

5-a

$$L = K - U = \frac{1}{2} \dot{\phi}^2 - \frac{1}{2} \left( \sqrt{3 + 2 \cos \phi + 2 \sin \phi} - 1 \right)^2$$

5-b

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{\phi}} \right) - \frac{\partial L}{\partial \phi} = 0$$

に代入し整理すると、

$$\ddot{\phi} = \left( \sqrt{3 + 2 \cos \phi + 2 \sin \phi} - 1 \right) \frac{\sin \phi - \cos \phi}{\sqrt{3 + 2 \cos \phi + 2 \sin \phi}}$$

5-c

$\phi$  に共役な運動量を  $p = \frac{\partial L}{\partial \dot{\phi}} = \dot{\phi}$  として、

$$H = K + U = \frac{1}{2} p^2 + \frac{1}{2} \left( \sqrt{3 + 2 \cos \phi + 2 \sin \phi} - 1 \right)^2$$

5-d

$$\begin{aligned} \dot{\phi} &= p, \\ \dot{p} &= \left( \sqrt{3 + 2 \cos \phi + 2 \sin \phi} - 1 \right) \frac{\sin \phi - \cos \phi}{\sqrt{3 + 2 \cos \phi + 2 \sin \phi}} \end{aligned}$$